

# CIIMA 2017

VI Congreso Internacional de Ingeniería Mecatrónica y Automatización



PROGRAMACION DE PONENCIAS CIIMA 2017  
Jueves 26 de Octubre



HORA	Auditorio Carlos Nader	N° Paper	Auditorio Roberto Velez	N° Paper	Auditorio Thomas Van Der Hammen	N° Paper	Auditorio Humberto Gamboa	N° Paper	Teatro 8 de Junio	N° Paper
03:00 p.m.	Recognition of Tools Through Convolutional Neural Networks Training Universidad Militar Nueva Granada	1	Diseño y construcción de un scanner 3D Universidad de San Buenaventura	18	Repowering of a Small Distillation Column Universidad de la Salle	64	Modelling and implementation of an inverse model control for a bioreactor plant using NNARX approximations. Universidad Autonoma de Occidente	57	Simulación, Visualización y Control Predictivo de un Péndulo de Furuta en SimMechanics Universidad Santo Tomas de Bucaramanga	33
03:20 p.m.	Propuesta para la automatización de plantas de tratamiento de agua potable para campamentos de pozos petroleros Universidad Piloto y Universidad Manuela Beltrán	10	Diseño y construcción de un Brazaletes a bajo costo para ciegos Universidad de Caldas	12	Nonlinear identification of dynamic models in industrial processes Universidad de la Salle	56	Wireless-Based Crop Irrigation with Flexible Management by an Agent System Universidad Nacional de Colombia	44	Modelado Dinámico, Simulación y Control Servosistema de una Grúa Pórtico Universidad Santo Tomas de Bucaramanga	34
03:40 p.m.	Rediseño de una Estación de Laboratorio para Prácticas de Automatización Industrial Universidad Piloto	43	Design and construction of the first UNTools prototype based on ROS, OpenHab and Raspberry PI - Intelligent industry-oriented depot 4.0. Universidad Nacional de Colombia	37	Sistema Automático de Análisis de Movilidad Espermática Mediante uso de JPDAF Y Filtro Kalman Universidad Mariana	22	Reconocimiento de los Objetos de un Laboratorio de Automatización Empleando Redes Neuronales Convolucionales Universidad Autonoma de Occidente	59	Actualización Tecnológica de "Busellato", CNC para madera de gran formato INDUMA- Universidad de Caldas	74
04:00 p.m.	Diseño de un Sistema de Automatización SCADA para una Planta Trilladora de Café Pergamino Universidad Piloto	63	Automatic generation of programs for specific tasks in mobile robots Universidad Militar Nueva Granada	13	Diseño y Construcción de un Riel electromecánico para el estudio de imágenes con difuminación lineal uniforme Universidad Nacional de Colombia	29	Prótesis de mano controlada por señales cerebrales Universidad de la Salle	68	Desarrollo de un sistema de navegación inercial para georreferenciación de alta resolución. CENICAFE	38
04:20 p.m.	REFRIGERIO		REFRIGERIO		REFRIGERIO		REFRIGERIO			
04:50 p.m.	Design and construction of Sembot, mobile robot for horticulture in Arduino platform. SENA	19	Diseño de un Sistema biométrico para el reconocimiento de huellas dactilares. Universidad Autonoma de Bucaramanga	36	Design and Implementation of an Acoustic Emitter for Underwater Communications Universidad de San Buenaventura Medellín	5	Scara Robot path planning through flood fill algorithm Universidad Piloto y Universidad Militar Nueva Granada	24	Propuesta de una ova de Aprendizaje de Lenguaje Señas Universidad Piloto	20
05:10 p.m.	Modeling of a Fixed Wing Drone For Aerial Reconnaissance of Crops. Universidad Autonoma de Bucaramanga	4	Residuals generation using ANFIS to faults detection in a thermal system Universidad Autonoma de Colombia	62	Modelling and Control using Neural Networks of Quanser Flexible Joint module Universidad Autonoma de Occidente	67	Prototipo de un sistema de monitoreo remoto para cultivo de frijol en la zona rural de San Juan de Pasto Universidad Mariana	55	Implementación de un ecoparque tecnológico en energías renovables aplicadas al sector industrial y agropecuario SENA Manizales	75
05:30 p.m.	Design of flowers identification system using machine vision Universidad de la Salle	48	Embedded Smart Agents for Irrigation Distribution in Agricultural Crops Universidad Nacional de Colombia	65	Robotic navigation algorithm with machine vision Universidad Militar Nueva Granada y Universidad Piloto	8	Modelo de transformador de distribución para el estudio de las máquinas eléctricas con énfasis mecatrónico e innovación en los materiales Universidad Tecnológica de Pereira	26	Actualización, modernización de los ambientes de mecatrónica y automatización industrial mediante módulos programables aplicados a la agricultura de precisión - sgps-514-2016 SENA Manizales	76
05:50 p.m.	Desarrollo de un paquete de operación para el Scorbot con ROS Industrial Universidad Jorge Tadeo Lozano	14	Design of an automatic classification system of roses Universidad de la Salle	49	Image processing applied to an animatronic face for speech therapy in children Universidad Piloto	46	Analysis of PID And Fuzzy Controllers In A UAV type Quadrotor Universidad Piloto	6	Robot desminado Humanitario SENA Manizales	77

ciima2017@ucaldas.edu.co / (057) (6) 8781551 - 312 288 0568 / www.ciima2017.com